БЛОК РУЧНОГО УПРАВЛЕНИЯ

БРУ-107

БРУ-17

РУКОВОДСТВО ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ

ПРМК.421243.003 РЭ
ПРМК.421243.005 РЭ

Данное руководство по эксплуатации является официальной документацией предприятия МИКРОЛ.

Продукция предприятия МИКРОЛ предназначена для эксплуатации квалифицированным персоналом, применяющим соответствующие приемы и только в целях, описанных в настоящей инструкции.

Коллектив предприятия МИКРОЛ выражает большую признательность тем специалистам, которые прилагают большие усилия для поддержки отечественного производства на надлежащем уровне, за то, что они еще сберегли свою силу духа, умение, способности и талант.

С О Д Е Р Ж А Н И Е

1. Описание прибора 4
1.1 Назначение изделия 4
1.2 Обозначение изделия 5
1.3 Технические характеристики изделия 6
1.4 Состав изделия блока ручного управления БРУ 8
1.5 Средства измерения, инструмент и принадлежности 8
1.6 Маркировка и пломбирование 8
1.7 Упаковка 8

2. Функциональные возможности 10

3. Конструкция изделия и принцип работы 11
3.1 Конструкция прибора 11
3.2 Передняя панель прибора 11
3.3 Назначение дисплея передней панели 12
3.4 Назначение светодиодных индикаторов 12
3.5 Назначение клавиш АВТ и РУЧ 12
3.6 Назначение клавиш инженерного пульта ПУ-57 12
3.7 Назначение и конструкция блока коммутации сигналов БКС-4 13

4. Использование по назначению 14
4.1 Эксплуатационные ограничения при использовании изделия 14
4.2 Подготовка изделия к использованию. Требования к месту установки 14
4.3 Соединение с внешними устройствами. Входные и выходные цепи 14
4.4 Подключение электропитания блоков 15
4.5 Конфигурация прибора 15
4.6 Режим РАБОТА 15
4.7 Режим конфигурации 16
4.8 Порядок настройки аналогового входа и аналогового выхода 17

5. Калибровка и проверка прибора 19
5.1 Калибровка аналогового входа 19
5.2 Калибровка аналогового выхода 19
5.3 Линеаризация аналогового входа AI 20

6. Техническое обслуживание 22
6.1 Общие указания 22
6.2 Меры безопасности 22
6.3 Порядок технического обслуживания 22

7. Хранение и транспортирование 24
7.1 Условия хранения изделия 24
7.2 Требования к транспортированию изделия и условия, при которых оно должно осуществляться 24

8. Гарантии изготовителя 24

Приложение А. Габаритные и присоединительные размеры БРУ-107 25

Приложение А1. Габаритные и присоединительные размеры БРУ-17 26

Приложение Б. Подключение прибора. Схемы внешних соединений 27
Б.1 Схема внешних соединений блока ручного управления БРУ 29
Б.2 Схема подключения блока коммутации сигналов БКС-4 к БРУ-107(БРУ-17) 30
Б.3 Схема подключения интерфейса RS-485 31

Приложение В. Коммуникационные функции 32
В.1 Общие сведения 32
В.2 Таблица программнодоступных регистров блока ручного управления БРУ-107, БРУ-17 35

Приложение Г. Сводная таблица параметров блока ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) 36

Лист регистрации изменений 38

Настоящее руководство по эксплуатации предназначено для ознакомления потребителей с назначением, моделями, принципом действия, устройством, монтажом, эксплуатацией и обслуживанием **блока ручного управления БРУ-107** и **БРУ-17**.

Основные отличия моделей блоков ручного управления БРУ-107 и БРУ-17:

Блоки ручного управления БРУ-107 и БРУ-17 отличаются между собой *только* ***размерами корпуса****:* БРУ-107 – 96x96x165.5, БРУ-17 – 48x96x141 и ***напряжением питания****:* БРУ-107 – 220В переменного тока, БРУ-17 – 24В постоянного нестабилизированного тока.

По функциональному назначению блоки ручного управления БРУ-107 и БРУ-17 представляют собой идентичные приборы.

ВНИМАНИЕ !

Перед использованием изделия, пожалуйста, ознакомьтесь с настоящим руководством по эксплуатации блока ручного управления БРУ-107 (БРУ-17).

Пренебрежение мерами предосторожности и правилами эксплуатации может стать причиной травмирования персонала или повреждения оборудования!

В связи с постоянной работой по совершенствованию изделия, повышающей его надежность и улучшающей характеристики, в конструкцию могут быть внесены незначительные изменения, не отраженные в настоящем издании.

1. Описание прибора

1.1 Назначение изделия

Блок ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) предназначен для использования в локальных и комплексных системах промышленной автоматизации производственных процессов в качестве станции ручного управления аналоговыми исполнительными механизмами или ручного задатчика аналоговых сигналов с индикацией. *Отличительной особенностью* блока БРУ-107 (БРУ-17) является наличие гальванической изоляции между входами, выходами, цепью питания и интерфейсом.

Блок БРУ-107 (БРУ-17) предназначен для переключения цепей управления исполнительными устройствами и механизмами, индикации режимов работ, измерения и индикации одного технологического параметра.

Блок БРУ-107 (БРУ-17) работает под управлением современного, высокоинтегрированного микроконтроллера RISC архитектуры, изготовленного по высокоскоростной КМОП технологии с низким энергопотреблением.

Блок ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) может использоваться в качестве:

● Станции ручного управления аналоговым исполнительным механизмом. Имеется индикация режимов работ.

● Блок БРУ-107 (БРУ-17) предназначен для измерения входного физического параметра (температура, давление, расход, уровень и т. п.), обработки, преобразования и отображения его текущего значения на встроенном четырехразрядном цифровом индикаторе, а также формирования выходных сигналов технологической сигнализации, - на передней панели имеются индикаторы для сигнализации технологически опасных зон, сигналы превышения (занижения) измеряемого параметра.

Блок ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) представляет собой свободно конфигурируемый компактный прибор. Пользователь, не имеющий знаний и навыков программирования, может просто вызывать и исполнять эти функции путем конфигурации блока.

Блоки ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) конфигурируются через пульт управления прибора или через гальванически разделенный интерфейс RS-485 (протокол ModBus), что также позволяет использовать прибор в качестве удаленного контроллера при работе в современных сетях управления и сбора информации.

!!! Сохранение параметров настройки конфигурации производится только с помощью пульта управления.

1.2 Обозначение изделия

Код модели блока для заказа: **БРУ-107 – A-B-U**

где: БРУ-107 - блок ручного управления,
A - код аналогового входа (AI) - см. таблицу 1.2 кодов входа-выхода
B - код аналогового выхода (AO) - см. таблицу 1.2 кодов входа-выхода
U – Напряжение питания блока 220В или 24В.

Код модели блока для заказа: **БРУ-17 – A-B-24**

где: БРУ-17 - блок ручного управления,
A - код аналогового входа (AI) - см. таблицу 1.2 кодов входа-выхода
B - код аналогового выхода (AO) - см. таблицу 1.2 кодов входа-выхода
24 – напряжение питания 24В постоянного тока.

Код модели пульта управления для заказа: **ПУ-57-02**

Пульт управления ПУ-57-02 используется для конфигурирования неограниченного числа блоков ручного управления БРУ-107 и БРУ-17, а также БРУ-105 и БРУ-15

Таблица кодов входа-выхода, типов подключаемых датчиков и диапазонов измерений

Таблица 1.2 - Коды входа-выхода, типы подключаемых датчиков и диапазоны измерений

Код входа	Тип входного-выходного сигнала и тип датчика	Диапазон измерения (индикации)	Единицы измерения	Примечание
1	Унифицированный сигнал от 0 мА до 5 мА	0 … 5 (-9999 … 9999)	мА (техн. един.)	
2	Унифицированный сигнал от 0 мА до 20 мА	0 … 20 (-9999 … 9999)	мА (техн. един.)	
3	Унифицированный сигнал от 4 мА до 20 мА	4 … 20 (-9999 … 9999)	мА (техн. един.)	
4	Унифицированный сигнал от 0 В до 10 В	0 … 10 (-9999 … 9999)	В (техн. един.)	

При заказе прибора БРУ-107 (БРУ-17) необходимо указывать его полное название, в котором присутствуют типы входов-выходов.

Например:

Если заказано изделие: "БРУ-107-3-3-220",

то изготовлению и поставке потребителю подлежит:
1) блок ручного управления БРУ-107,
2) работающий с датчиками, которые формируют унифицированные сигналы 4-20мА,
3) с выходным унифицированным сигналом 4-20мА,
4) напряжение питания блока 220В переменного тока,

Если заказано изделие: "БРУ-17-4-4-24",

то изготовлению и поставке потребителю подлежит:
1) блок ручного управления БРУ-17,
2) работающий с датчиками, которые формируют унифицированные сигналы от 0 В до 10 В,
3) с выходным унифицированным сигналом от 0 В до 10 В,
4) напряжение питания блока 24В постоянного тока,

Блоки ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) могут изготавливаться по индивидуальному техническому заданию для выполнения конкретной технологической задачи.

1.3 Технические характеристики изделия

1.3.1 Аналоговый входной сигнал

Таблица 1.3.1 - Технические характеристики аналогового входного сигнала

Техническая характеристика	Значение
Количество аналоговых входов	1
Тип входного аналогового сигнала	Унифицированные ГОСТ26.011-80 от 0 мА до 5 мА, Rвх=400 Ом от 0 мА до 20 мА, Rвх=100 Ом от 4 мА до 20 мА, Rвх=100 Ом от 0 В до 10 В, Rвх=25 кОм
Разрешающая способность АЦП	16 разрядов
Предел допускаемой основной приведенной погрешности измерения входных параметров	≤ 0,2 %
Точность индикации	0,01 %
Предел допускаемой дополнительной погрешности, вызванной изменением температуры окружающей среды	< 0,2 % / 10 °С
Период измерения, не более	0,1 сек
Гальваническая развязка аналоговых входов	Входы гальванически изолированы от выходов и остальных цепей, напряжение гальванической развязки не менее 500 В

Входной канал блока ручного управления БРУ может быть сконфигурирован на подключение любого датчика, формирующего унифицированные сигналы постоянного тока.

1.3.2 Аналоговый выходной сигнал

АО - выходной аналоговый сигнал управления внешним исполнительным механизмом

Таблица 1.3.2 - Технические характеристики аналогового унифицированного выходного сигнала

Техническая характеристика	Значение
Количество аналоговых выходов	1
Тип выходного аналогового сигнала	От 0 мА до 5 мА, Rн ≤ 2000 Ом ГОСТ 26.011-80 От 0 мА до 20 мА, Rн ≤ 500 Ом ГОСТ 26.011-80 От 4 мА до 20 мА, Rн ≤ 500 Ом ГОСТ 26.011-80 От 0 В до 10В, Rн ≥ 2000 Ом ГОСТ 26.011-80
Предел допускаемой основной приведенной погрешности формирования выходного сигнала после калибровки	≤ 0,2 %
Зависимость выходного сигнала от сопротивления нагрузки	≤ 0,1 %
Предел допускаемой дополнительной погрешности, вызванной изменением температуры окружающей среды	< 0,2 % / 10 °С
Гальваническая развязка аналогового выхода	Выход гальванически изолированы от входов и остальных цепей, напряжение гальванической развязки не менее 500 В

1.3.3 Коммутационная способность групп переключающих реле при активной нагрузке

Таблица 1.3.3 - Технические характеристики контактов переключающих реле

Контакты	Номера клемм	Техническая характеристика
Q1, Q2	**Внутри прибора:** 31, 32, 33, 34, 35, 36	Постоянный ток от 0,01 до 250 мА при напряжении от 6 до 34 В
Q3, Q4	**Внутри прибора:** 37, 38, 39, 40, 41, 42	Постоянный ток от 0,01 до 250 мА при напряжении от 6 до 34 В Переменный ток от 0,01 до 250 мА при напряжении от 12 до 220 В
Q5, Q6, Q7, Q8	**На БКС-4:** 11-13, 21-23, 31-33, 41-43	Постоянный ток от 0,01 до 250 мА при напряжении от 6 до 34 В Переменный ток от 0,01 до 250 мА при напряжении от 12 до 220 В

1.3.4 Электрические данные

Таблица 1.3.4.1 - Технические характеристики электропитания блока БРУ-107

Техническая характеристика	Значение
Электропитание (подключение к сети): - постоянного тока - переменного тока	 от 15В до 36В(24 В номинальное значение) от 100В до 242В, 50Гц(220 В номинальное значение)
Потребляемый ток по питанию 24В	≤ 160 мА
Потребляемая мощность от сети переменного тока 220В	≤ 8,0 ВА
Подключение	С тыльной стороны прибора с помощью разъема – клеммы.

Таблица 1.3.4.2 - Технические характеристики электропитания блока БРУ-17

Техническая характеристика	Значение
Электропитание (напряжение постоянного тока)	от 16В до 36В(24 В номинальное значение)
Потребляемый ток по питанию 24В	≤ 200 мА
Подключение	С тыльной стороны прибора с помощью разъема – клеммы.

1.3.5 Последовательный интерфейс RS-485

Таблица 1.3.5 - Технические характеристики последовательного интерфейса RS-485

Техническая характеристика	Значение
Конфигурации сети	Многоточечная
Количество приборов	32 на одном сегменте
Максимальная длина линии в пределах одного сегмента сети	1200 метров
Количество активных передатчиков	1
Диапазон сетевых адресов	255
Скорость обмена/длина линии связи (зависимость экспоненциальная):	62,5 кбит/с 1200 м 375 кбит/с 300 м 2400 кбит/с 100 м 10000 кбит/с 10 м ***Примечание.*** *На скоростях обмена свыше 115 кбит/с рекомендуется использовать экранированные витые пары.*
Тип приемопередатчиков	Дифференциальный, потенциальный
Вид кабеля	Витая пара, экранированная витая пара
Гальваническая развязка	Интерфейс гальванически изолирован от входов-выходов и остальных цепей
Протокол связи	Modbus режим RTU (Remote Terminal Unit)
Назначение интерфейса	Для конфигурирования прибора, для использования в качестве удаленного устройства при работе в современных сетях управления и сбора информации (приема-передачи команд и данных)
Гальваническая развязка интерфейса	Интерфейс гальванически изолированы от других входов и остальных цепей, напряжение гальванической развязки не менее 500 В

1.3.6 Корпус. Условия эксплуатации

Таблица 1.3.6 - Условия эксплуатации блока БРУ-107, БРУ-17

Техническая характеристика	Значение
Корпус (ВхШхГ): - БРУ-17 - БРУ-107	щитовое исполнение 48 х 96 х 162 мм 96 х 96 х 189 мм
Монтажная глубина - БРУ-17 - БРУ-107	 170 мм 190 мм
Температура окружающей среды	от минус 40 °С до плюс 70 °С
Атмосферное давление	от 84 кПа до 106,7 кПа
Вибрация (частотной/амплитудной)	до 60Гц / до 0,1мм
Помещение	закрытое, взрыво-, пожаробезопасное. Воздух в помещении не должен содержать пыли и примеси агрессивных паров и газов, вызывающих коррозию (в частности: газов, содержащих сернистые соединения или аммиак).
Положение при монтаже	согласно проекта
Степень защиты	IP30
Масса блока, не более - БРУ-17 - БРУ-107	 350г 550г

1.4 Состав изделия блока ручного управления БРУ

Таблица 1.4 - Объем поставки блока ручного управления БРУ-107 (БРУ-17)

Обозначение	Наименование	Количество	Примечание
ПРМК.421243.003	Блок ручного управления БРУ-107	1	Согласно заказа
ПРМК.421243.005	Блок ручного управления БРУ-17	1	Согласно заказа
ПРМК.426433.002	Пульт инженерный ПУ-57-02	*	Согласно заказа
ПРМК.426436.004	Блок коммутации сигналов БКС-4	*	1 или несколько шт. по отдельному заказу
	Комплект монтажных зажимных элементов	1	Устанавливается на корпусе блока
ПРМК.421243.003 ПС	Паспорт	1	
ПРМК.421243.003 РЭ	Руководство по эксплуатации	1	1 экземпляр на любое количество блоков ручного управления БРУ при поставке в один адрес
231-103/026-000	Разъем сетевой (220В)	1	1 шт. на один прибор
734-203	Разъем сетевой (24В)	1	1 шт. на один прибор
734-210 734-216	Разъем для подключения внешних входных и выходных цепей		
231-131	Рычаг монтажный	1	1 шт. на один прибор
734-230	Рычаг монтажный	1	1 шт. на один прибор
236-332	Рычаг монтажный для клеммно-блочных соединителей	*	1 шт. на один блок коммутации сигналов БКС-4

* поставляется по отдельному заказу

1.5 Средства измерения, инструмент и принадлежности

Перечень средств измерения, инструмента и принадлежностей, которые необходимы при эксплуатации блока ручного управления БРУ-107, БРУ-17 приведены в таблице 1.5.

Таблица 1.5 - Перечень средств измерения, инструмента и принадлежностей, которые необходимы при эксплуатации блока ручного управления БРУ-107, БРУ-17

Наименование средств измерения, инструмента и принадлежностей	Назначение
1 Вольтметр универсальный Щ300	Измерение выходного сигнала и контроль напряжения питания
2 Дифференциальный вольтметр В1-12	Задатчик сигнала и измерение выходного сигнала
3 Пинцет медицинский	Проверка качества монтажа
4 Отвёртка	Разборка корпуса
5 Мягкая бязь	Очистка от пыли и грязи

1.6 Маркировка и пломбирование

1.6.1 Маркировка блока выполнена согласно ГОСТ 26828 на табличке с размерами согласно ГОСТ 12971, которая крепится на боковой стенке корпуса изделия.

1.6.2 На табличке нанесены такие обозначения:
а) товарный знак предприятия-изготовителя;
б) наименование изделия;
в) условное обозначение;
г) обозначение исполнения;
д) порядковый номер изделия по системе нумерации предприятия-изготовителя;
е) год и квартал изготовления;

1.6.3 Пломбирование изделия предприятием-изготовителем при выпуске из производства не предусмотрено.

1.7 Упаковка

1.7.1 Упаковка изделия соответствует требованиям ГОСТ 23170.

1.7.2 Изделие в соответствии с комплектом поставки упаковано согласно чертежам предприятия-изготовителя.

1.7.3 Изделие в транспортной таре транспортируется мелкими отправлениями железнодорожным транспортом (крытыми вагонами) или другим видом транспорта.

1.7.4 Изделие подвержено консервации согласно ГОСТ 9.014 для группы III-I, категории и условий хранения и транспортировки - 4 (вариант временной внутренней упаковки ВУ-5, вариант защиты ВЗ-10).

1.7.5 В качестве потребительской тары применяются картонные коробки из гофрированного картона согласно ГОСТ 7376 и мешки из полиэтиленовой пленки толщиной не менее 0,15 мм согласно ГОСТ 10354.

1.7.6 При упаковке применены амортизационные материалы согласно ГОСТ 5244.

2. Функциональные возможности

Выполняемые функции:

● Измерение и индикация технологического параметра (с сигнализацией отклонений).
● Ручное или дистанционное переключение с автоматического управления на ручное и обратно.
● Индикация режимов управления.
● Ручной задатчик аналоговых сигналов.

Блок БРУ-107 **(БРУ-17)** ***содержит:***

● Один канал измерения аналоговой величины с индикацией на 4-х разрядном семисегментном индикаторе
● Один аналоговый задатчик.
● Ручку управления исполнительным механизмом.
● Внешний пульт программирования ПУ-57 (заказывается отдельно).
● Клавиши АВТ и РУЧ для изменения режима управления – автоматический или ручной.
● Блок ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) содержит реле с блокировкой, которые выполняют функцию переключения режима управления. Переключение режима происходит при прохождении импульса постоянного тока через соответствующее реле. Повторение импульса тока по тому же реле, а также выключение питания состояние контактов реле не изменяют. Для перемены состояния контактов необходимо пропустить импульс тока по другому реле. В БРУ-107 (БРУ-17) используются 4 группы перемыкающих контактов реле. Для увеличения групп контактов используется блок коммутации сигналов БКС-4, внешний вид которого и схема подключения показаны в приложении Б.

Внутренняя программная память блока БРУ-107 (БРУ-17) содержит большое количество стандартных функций необходимых для визуализации и управления технологическими процессам, а так же решения большинства инженерных прикладных задач, например, таких как:

● Сравнение результата преобразования с уставками MIN, MAX и сигнализацию отклонений.
● Программная калибровка каналов по внешнему образцовому источнику аналогового сигнала.
● Цифровая фильтрация сигнала.
● Масштабирование шкал измеряемых параметров.
● Извлечение квадратного корня.
● Линеаризация измеряемой величины.

Параметры конфигурации блока ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) сохраняются в энергонезависимой памяти, и прибор способен возобновить выполнение задач управления после прерывания напряжения питания. Батарея резервного питания не используется.

3. Конструкция изделия и принцип работы

3.1 Конструкция прибора

Блок ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) сконструирован по блочному принципу и включает:

● пластмассовый корпус, с левой стороны которого находится разъем для подключения инженерного пульта программирования, предназначенного для программирования блока,

● фронтальный блок передней панели с элементами обслуживания (клавиатурой) и индикацией,

● блок задней части с разъемом-клеммой для подключения питания, внешних входных и выходных цепей и интерфейса.

3.2 Передняя панель прибора

Для лучшего управления технологическим процессом блок ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) оборудован активной четырехразрядной цифровой индикацией для отображения измеряемой величины, клавишами обслуживания и сигнализационными светодиодными индикаторами **MIN**, **MAX**. Внешний вид передней панели блока ручного управления БРУ-107 приведен на рисунке 3.1, а блока БРУ-17 на рисунке 3.2.

Рисунок 3.1 - Внешний вид передней панели блока ручного управления БРУ-107

Рисунок 3.2 - Внешний вид передней панели блока ручного управления БРУ-17

3.3 Назначение дисплея передней панели

● Дисплей ПАРАМЕТР — В режиме **РАБОТА** индицирует значение измеряемой величины. В режиме **КОНФИГУРИРОВАНИЕ** (в мигающем режиме) индицирует номер или значение выбранного параметра.

3.4 Назначение светодиодных индикаторов

● Индикатор MAX — Светится, если значение измеряемой величины превышает значение уставки сигнализации отклонения **MAX**.

● Индикатор MIN — Светится, если значение измеряемой величины меньше значения уставки сигнализации отклонения **MIN**.

● Индикатор РУЧ — Светится, если прибор находится в ручном режиме управления исполнительным механизмом.

● Индикатор АВТ — Светится, если прибор находится в автоматическом режиме управления исполнительным механизмом.

3.5 Назначение клавиш АВТ и РУЧ

● Клавиша [РУЧ] — Нажатие клавиши вызывает переход из автоматического режима работы в режим ручного управления. Если прибор находится в ручном режиме работы, то повторное нажатие клавиши не меняет его состояние.

● Клавиша [АВТ] [↻] — Нажатие клавиши вызывает переход из ручного режима работы в режим автоматического управления. Если прибор находится в автоматическом режиме работы, то повторное нажатие клавиши не меняет его состояние.

3.6 Назначение клавиш инженерного пульта ПУ-57

● Клавиша [F] — Клавиша предназначена для вызова меню конфигурации, а также продвижения по меню конфигурации. Клавиша предназначена для подтверждения выполняемых действий или операций, для фиксации вводимых значений. Например, подтверждение входа в режим конфигурации, продвижение по уровням конфигурации и т.п.

● Клавиша [▲] — Клавиша "больше". При каждом нажатии этой клавиши осуществляется увеличение значения изменяемого параметра или номера параметра конфигурации. При удерживании этой клавиши в нажатом положении увеличение значений происходит непрерывно.

● Клавиша [▼] — Клавиша "меньше". При каждом нажатии этой клавиши осуществляется уменьшение значения изменяемого параметра или номера параметра конфигурации. При удерживании этой клавиши в нажатом положении уменьшение значений происходит непрерывно.

3.7 Назначение и конструкция блока коммутации сигналов БКС-4

Блок коммутации сигналов БКС-4 предназначен для увеличения количества групп переключающих контактов блока ручного управления БРУ. БКС-4 подсоединяется к блоку БРУ. Электрическая схема БКС-4 показана на рисунке 3.3. Внешний вид и подключение БКС-4 показаны в приложении Б.

На БКС-4 размещены пружинные клеммы для подключения внешних сигналов. Блок коммутации сигналов БКС-4 устанавливается на рейку DIN35x7,5 с помощью ножек, расположенных с обратной стороны.

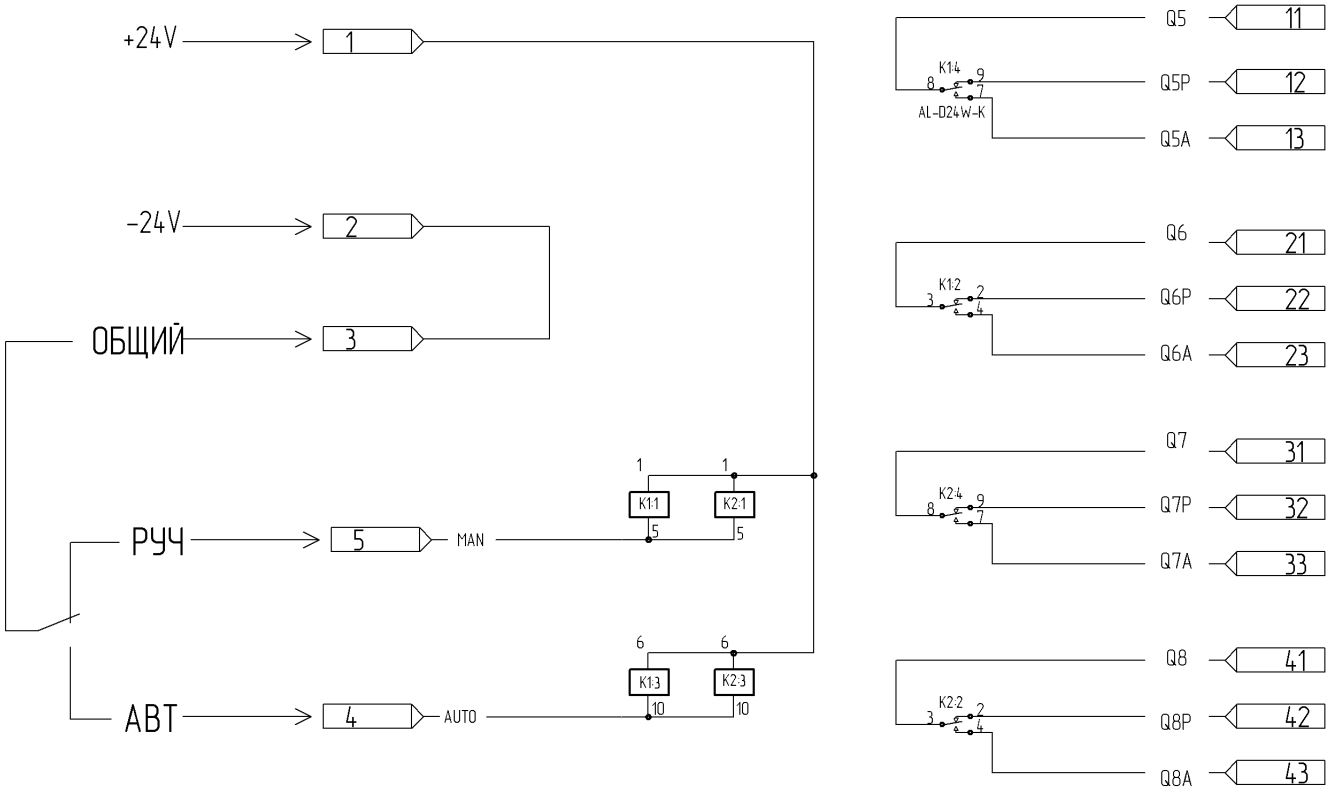


Рисунок. 3.3 – Электрическая схема блока коммутации сигналов БКС-4.

4. Использование по назначению

4.1 Эксплуатационные ограничения при использовании изделия

4.1.1 Место установки блока БРУ должно отвечать следующим условиям:
- обеспечивать удобные условия для обслуживания и демонтажа;
- температура и относительная влажность окружающего воздуха должна соответствовать требованиям климатического исполнения изделия;
- окружающая среда не должна содержать токопроводящих примесей, а также примесей, которые вызывают коррозию деталей изделия;
- напряженность магнитных полей, вызванных внешними источниками переменного тока частотой 50 Гц или вызванных внешними источниками постоянного тока, не должна превышать 400 А/м;
- параметры вибрации должны соответствовать исполнению 5 согласно ГОСТ 22261.

4.1.2 При эксплуатации блока БРУ необходимо исключить:
- попадание токопроводящей пыли или жидкости внутрь изделия;
- наличие посторонних предметов вблизи изделия, ухудшающих его естественное охлаждение.

4.1.3 Во время эксплуатации необходимо следить за тем, чтобы подсоединенные к изделию провода не переламывались в местах контакта с клеммами и не имели повреждений изоляции.

4.2 Подготовка изделия к использованию. Требования к месту установки

4.2.1 Освободите изделие от упаковки.

4.2.2 Перед началом монтажа блока необходимо выполнить внешний осмотр. При этом обратить особенное внимание на чистоту поверхности, маркировки и отсутствие механических повреждений.

4.2.3 Блок БРУ рассчитан на монтаж на вертикальной панели электрощитов.

4.2.4 Прибор должен устанавливаться в закрытом взрывобезопасном и пожаробезопасном помещении. Используйте прибор при температуре и влажности, отвечающих требованиям и условиям эксплуатации указанным в главе 1 настоящей инструкции.

4.2.5 Не загромождайте пространство вокруг устройства для нормального теплообмена. Отведите достаточно места для естественной вентиляции устройства. Не закрывайте вентиляционные отверстия на корпусе устройства. Если прибор подвергается нагреванию, для его охлаждения до температуры ниже 70°С, используйте вентилятор.

4.2.6 Габаритные и присоединительные размеры блока БРУ приведены в приложении А.

4.3 Соединение с внешними устройствами. Входные и выходные цепи

4.3.1 ***ВНИМАНИЕ!!!*** При подключении блока БРУ соблюдать указания мер безопасности раздела 6.2 настоящей инструкции.

4.3.2 Кабельные связи, соединяющие блок БРУ, подключаются через клеммы соединительных разъемов в соответствии с требованиями действующих "Правил устройства электроустановок".

4.3.3 Подключение входов-выходов к блоку БРУ производят в соответствии со схемами внешних соединений, приведенных в приложении Б.

4.3.4 При подключении линий связи к входным и выходным клеммам принимайте меры по уменьшению влияния наведенных шумов: *используйте* входные и (или) выходные шумоподавляющие фильтры (в т.ч. сетевые), шумоподавляющие фильтры для периферийных устройств, используйте внутренние цифровые фильтры аналогового входа блока БРУ.

4.3.5 Не допускается объединять в одном кабеле (жгуте) цепи, по которым передаются аналоговые, интерфейсные сигналы и сильноточные сигнальные или сильноточные силовые цепи. Для уменьшения наведенного шума отделите линии высокого напряжения или линии, проводящие значительные токи, от других линий, а также избегайте параллельного или общего подключения с линиями питания при подключении к выводам.

4.3.6 Необходимость экранирования кабелей, по которым передается информация, зависит от длины кабельных связей и от уровня помех в зоне прокладки кабеля. Рекомендуется использовать изолирующие трубки, каналы, лотки или экранированные линии.

4.3.7 Применение экранированной витой пары в промышленных условиях является предпочтительным, поскольку обеспечивает получение высокого соотношения сигнал/шум и защиту от синфазной помехи.

4.3.8 Подключайте стабилизаторы или шумоподавляющие фильтры к периферийным устройствам, генерирующим электромагнитные и импульсные помехи (в частности, моторам, трансформаторам, соленоидам, магнитным катушкам и другим устройствам, имеющим излучающие компоненты).

4.4 Подключение электропитания блоков

4.4.1 ***ВНИМАНИЕ!!!*** При подключении электропитания блока БРУ соблюдать указания мер безопасности раздела 6.2 данного РЭ.

4.4.2 Для блоков БРУ-107 с исполнением для питания от сети переменного тока 220В. Провода электропитания сети переменного тока 220В подключаются к разъему-клемме 220В, расположенной на задней панели блока БРУ.

4.4.3 Устанавливая шумоподавляющий фильтр (сигнальный или сетевой), обязательно уточните его параметры (используемое напряжение и пропускаемые токи). Располагайте фильтр как можно ближе к блоку.

4.5 Конфигурация прибора

4.5.1 Блоки БРУ конфигурируются при помощи инженерного пульта ПУ-57 или через гальванически разделенный интерфейс RS-485 (протокол ModBus), что позволяет также использовать прибор в качестве удаленного устройства при работе в современных сетях управления и сбора информации.

4.5.2 Параметры конфигурации блока БРУ сохраняются в энергонезависимой памяти.

4.5.3 Программа конфигурации блока БРУ должна быть составлена заранее и оформлена в виде таблицы (см. приложение Г), что избавит пользователя от ошибок при вводе параметров конфигурации.

4.5.4 Назначение элементов передней панели, назначение светодиодных индикаторов и клавиш представлено в соответствующих разделах главы 3. Порядок конфигурации изложен ниже в разделе 4.7.

4.6 Режим РАБОТА

В процессе работы можно осуществлять мониторинг, т.е. визуально отслеживать технологический параметр. Кроме того, можно отслеживать на светодиодных индикаторах сигналы технологической сигнализации при превышении верхнего и нижнего пределов отклонения.

Прибор переходит в этот режим всякий раз, когда включается питание. Из этого режима можно перейти в режим **КОНФИГУРИРОВАНИЕ**. Диаграмма режимов работы и настройки блока БРУ приведена на рисунке 4.1.

В процессе работы можно осуществлять мониторинг, т.е. визуально отслеживать измеряемую величину (текущее или накопленное значения). Кроме того, можно отслеживать на светодиодных индикаторах сигналы технологической сигнализации при превышении верхнего или нижнего пределов отклонения.

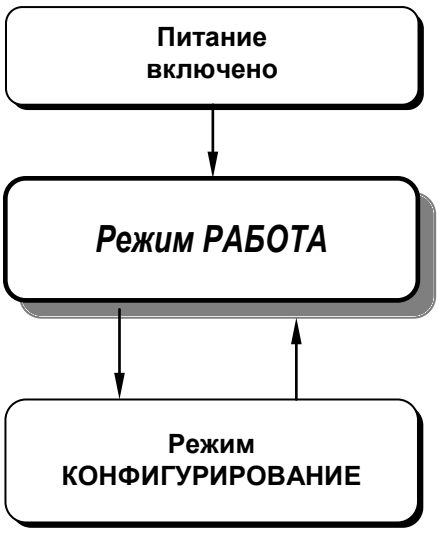


Рисунок 4.1 - Диаграмма режимов работы и настройки блока БРУ

4.7 Режим конфигурации

● С помощью этого режима вводят параметры блока БРУ, параметры сигнализации отклонений, параметры фильтра, параметры задания типа входа, параметры калибровки.

● Каждое заданное значение (элемент настройки) в режиме конфигурации называется "параметром".

4.7.1 Вызов уровня конфигурации и настроек

Для конфигурации блока БРУ-107 (БРУ-17) необходимо подключить к прибору инженерный пульт ПУ-57 (поставляемый по отдельному заказу).

1. Вызов режима конфигурации и настроек осуществляется из режима **РАБОТА** длительным, более 3-х секунд, нажатием клавиши **[F]** на инженерном пульте**.**

2. После этого на дисплей **ПАРАМЕТР** выводится меню ввода пароля: «**P.00**».

3. С помощью клавиш программирования▲▼ ввести пароль: « **P.02**» и кратковременно нажать клавишу **[F].**

ВНИМАНИЕ!

Если пароль введен неверно – прибор перейдет в *режим **РАБОТА***.
Если пароль введен верно - то прибор перейдет в *режим **КОНФИГУРАЦИЯ***.

Режим **КОНФИГУРАЦИЯ** отличается от режима **РАБОТА** тем, что в данном режиме номера параметров и их значения выводятся на дисплей **ПАРАМЕТР** в *мигающем* режиме.

4. На дисплее **ПАРАМЕТР** мигает номер параметра 01: « **.01**».

5. Для модификации параметра 01 необходимо кратковременно нажать клавишу **[F].**

6. На дисплей **ПАРАМЕТР** в *мигающем* режиме выведется значение параметра 01:
например, «**0001**».

7. С помощью клавиш программирования ▲▼ при необходимости произвести изменение параметра 01, кратковременно нажать клавишу **[F]** – прибор снова перейдет в режим выбора параметра - мигает номер параметра 01: « **.01**».

8. С помощью клавиш программирования▲▼ установить необходимый для изменения параметр и т.д. пока все необходимые параметры не будут модифицированы.

9. Вызвать параметр « **.12**» и сохранить все измененные значения в энергонезависимой памяти.

10. Выход из режима конфигурации осуществляется длительным, более 3-х секунд, нажатием клавиши **[F]** или по истечении времени 2-х минут.

4.7.2 Фиксирование настроек

● Чтобы изменить настройки параметров или установки, пользуйтесь клавишами **[▲]** или **[▼]**, а затем нажмите клавишу **[F]**. В результате настройка будет зафиксирована.

● Необходимо помнить, что фиксация изменений происходит только по клавише **[F]**.

● Если в режиме конфигурации и настроек был вызван параметр для модификации и не нажималась ни одна из клавиш в течение около 2-х минут, прибор перейдет в режим **РАБОТА**. Даже если параметр был модифицирован и не нажималась клавиша **[F]**, то в течение около 2-х минут, прибор перейдет в режим **РАБОТА** и изменение *будет зафиксировано.*

● *Необходимо помнить*, что после проведения модификации необходимо произвести запись параметров (коэффициентов) в энергонезависимую память (см. раздел 4.7.3), в противном случае введенная информация не будет сохранена при отключении питания блока БРУ.

4.7.3 Запись параметров в энергонезависимую память

Параметр 12. Запись параметров в энергонезависимую память

Значение параметра 12	Вход на уровень конфигурации
0000	Запись параметров в энергонезависимую память *не производится*
ПР	Запись параметров в энергонезависимую память *производится* следующим образом: 1) Произвести модификацию всех необходимых параметров. 2) Установить значение параметра 12 = ПР. 3) После указанных операций будет произведена запись всех модифицированных параметров в энергонезависимую память. Прибор перейдет в режим **РАБОТА**. После записи параметр 12 автоматически устанавливается в 0000. Выход из режима конфигурации осуществляется длительным, более 3-х секунд, нажатием клавиши **[F]** или по истечении времени около 2-х минут.

4.8 Порядок настройки аналогового входа и аналогового выхода

При настройке и перестройке с одного типа входного сигнала на другой тип, необходимо выполнить следующее:

- установить положение перемычек на модуле универсальных входов в положение согласно выбранного типа входного сигнала БРУ-107 (таб. 4.1, рис. 4.2), БРУ-17 (таб. 4.1, рис. 4.3) .

Диапазон изменения выходного аналогового сигнала АО устанавливается перемычками JP2, JP3 (см. рисунок 4.2, рисунок 4.3) на модуле универсальных входов/выходов. Типы выходного сигнала и соответствующие положения перемычек приведены в таблице 4.1

Таблица 4.1 – Положения перемычек на плате БРУ-107, БРУ-17 для разных типов входных и выходных сигналов

Диапазон входного сигнала	Вход AI Положение перемычек JP1 на плате входов	Выход АО положение перемычек		Органы регулировки	
		JP2	JP3	Начальное значение диапазона	Конечное значение диапазона
От 0 мА до 5 мА	[1-2], [7-8]	Не установл.	[2-4] [7-8]	R16	R1
От 0 мА до 20 мА	[1-2], [5-6]	Не установл.	[2-4] [5-6]	R16	R1
От 4 мА до 20 мА	[1-2], [5-6]	[1-2]	[2-4] [5-6]	R9	R1
От 0 В до 10 В	[2-4], [5-7]	Не установл.	[1-2] [3-4]	R16	R1

Смещение входного сигнала 4-20 мА устанавливается при калибровке см. раздел 5 данного РЭ.

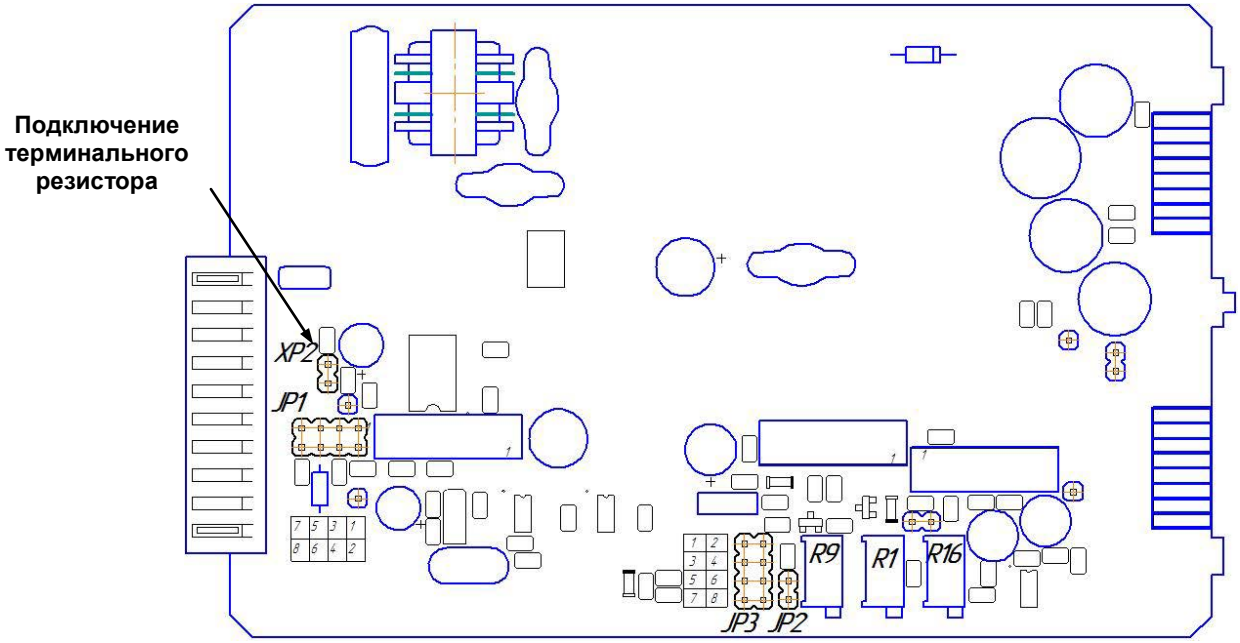


Рисунок 4.2 – Положение перемычек на плате входов БРУ-107

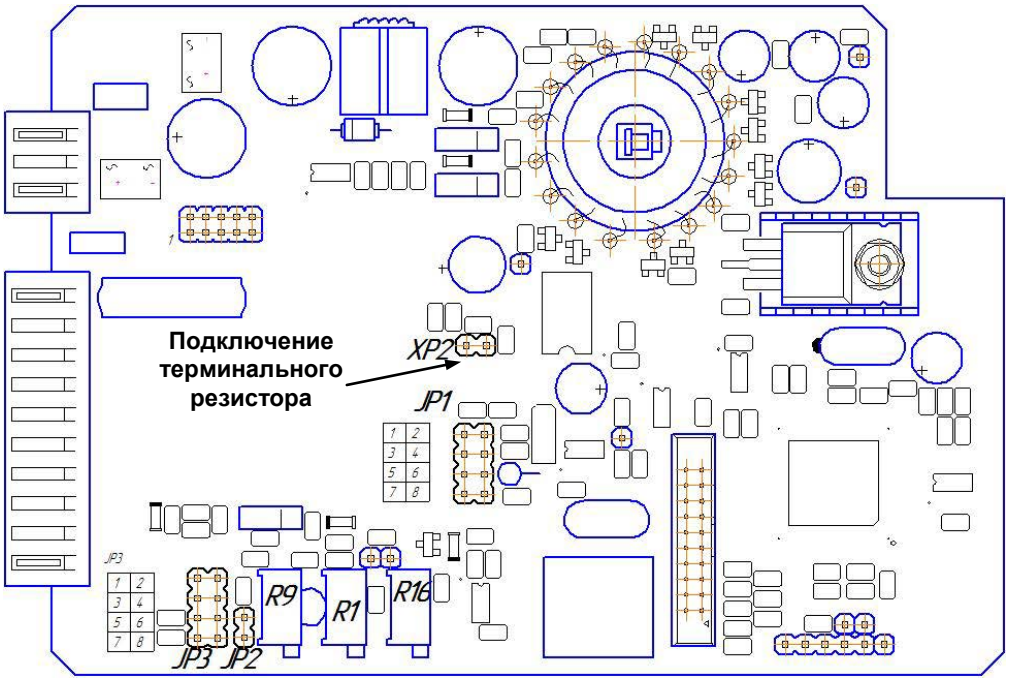


Рисунок 4.3 – Положение перемычек на плате входов БРУ-17

5. Калибровка и проверка прибора

Калибровка прибора осуществляется:
- На заводе-изготовителе при выпуске прибора из производства,
- Пользователем:
  - при смене типа датчика,
  - при подготовке к поверке (калибровке).

5.1 Калибровка аналогового входа

Ручная калибровка

1) В режиме конфигурации установите параметр 10 "Калибровка начального значения аналогового входа AI". Подключите к аналоговому входу AI блока ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) образцовый источник постоянного тока и установите величину сигнала равную 0 мА (или 4 мА) в зависимости от исполнения канала, соответствующую 0% диапазона преобразования. Нажимая клавиши **[▲]** или **[▼]** установите на дисплее **ПАРАМЕТР** значение в технических единицах, соответствующее 0%. Нажать клавишу **[F]**.

2) Установить параметр 11 "Калибровка конечного значения аналогового входа AI". Установите величину сигнала равную 5 мА (или 20 мА) в зависимости от исполнения канала, соответствующую 100% диапазонапреобразования. Нажимая клавиши **[▲]** или **[▼]** установите на дисплее **ПАРАМЕТР** значение в технических единицах, соответствующее 100%. Нажать клавишу **[F]**.

3) Для более точной калибровки канала повторите операцию 1 и 2.

Автоматическая калибровка

1) В режиме конфигурации установите параметр 10 "Калибровка начального значения аналогового входа AI". При нажатии клавиш **[▲]** и **[▼]** включается автоматическая калибровка, что сопровождается миганием светодиодных индикаторов **MIN** и **MAX**. При этом на аналоговый вход AI нужно подать сигнал, который соответствует начальному значению диапазона преобразования и нажать клавишу **[F]**. Клавиша **[F]** фиксирует новое значение калибровки.

2) Далее установить параметр 11 "Калибровка конечного значения аналогового входа AI". Нажатием клавиш **[▲]** и **[▼]** включить автоматическую калибровку, что сопровождается миганием светодиодных индикаторов **MIN** и **MAX**. При этом на аналоговый вход AI подать сигнал, который соответствует конечному значению диапазона преобразования и нажать клавишу **[F]** для запоминания значения калибровки.

Необходимо помнить, что после проведения калибровки необходимо произвести запись параметров (коэффициентов калибровки) в энергонезависимую память (см. раздел 4.7.3), в противном случае введенная информация не будет сохранена при отключении питания блока.

5.2 Калибровка аналогового выхода

1) Подключите к аналоговому выходу AO блока ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) образцовый измерительный прибор - миллиамперметр постоянного тока.

2) Установите ручку регулировки выхода на передней панели прибора в положение 0%. Вращая потенциометр **min** (как показано на рисунке 5.1) установите величину выходного сигнала по миллиамперметру равную 0 мА или 4 мА, вращая потенциометр **4 мА,** в зависимости от исполнения выхода.

3) Установите ручку регулировки выхода на передней панели прибора в положение 100%. Вращая потенциометр **max** (как показано на рисунке 5.1) установите величину выходного сигнала по миллиамперметру равную 5 мА (или 20 мА), соответствующую 100% диапазона, в зависимости от исполнения выхода.

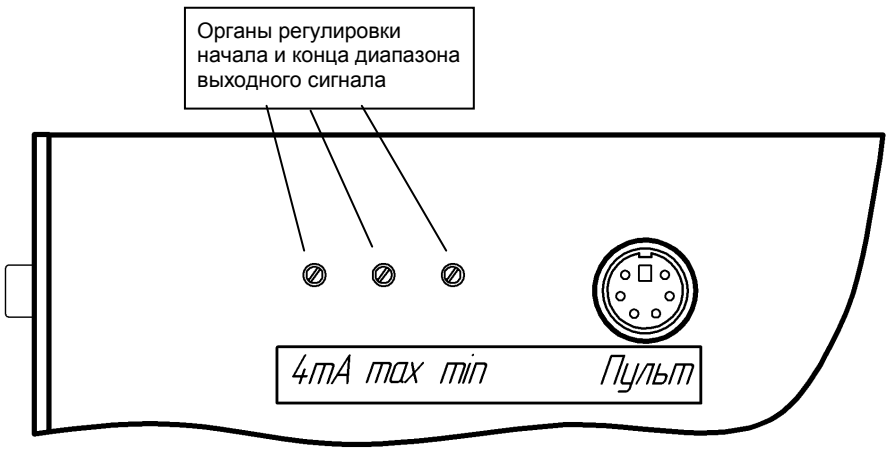


Рисунок 5.1 - Расположение органов регулировки выходного сигнала блока БРУ-107 (БРУ-17).

ЗАМЕЧАНИЯ ПО ОПЕРАЦИЯМ КАЛИБРОВКИ

В процессе ручной калибровки не требуется точного равенства сигналов 0% и 100% диапазона. **Например**, можно проводить калибровку для сигналов 2% и 98% диапазона. Важно лишь то, чтобы по цифровому индикатору установить значение, максимально близкое к установленному значению входного или выходного сигнала.

Для повышения точности измерения входных аналоговых сигналов, а также формирования выходных аналоговых сигналов, допускается калибровку производить для всей цепи преобразования сигнала с учетом вторичных преобразователей сигналов.

Например, для входной цепи: *датчик – преобразователь – блок ручного управления БРУ-107 (БРУ-17)* источник образцового сигнала подключается вместо датчика, а операция калибровки входного сигнала производится на блоке БРУ-107 (БРУ-17).

5.3 Линеаризация аналогового входа AI

Функция линеаризации подчинена аналоговому входу AI. Линеаризация дает возможность правильного физического представления нелинейных регулируемых и измеряемых параметров.

** С помощью линеаризации можно производить, например, калибровку емкостей в литрах, метрах кубических или килограммах продукта, в зависимости от измеренного входного сигнала уровня в емкости.*

При индикации линеаризуемой величины входа AI, определяющими параметрами являются положение десятичного разделителя и эквидистантные опорные точки линеаризации. Кривая линеаризации имеет «преломления» в опорных точках.

5.3.1 Параметры линеаризации входа AI

Например, параметры линеаризации входа AI следующие:

[06] Положение десятичного разделителя при индикации входа AI
[08] =0002 - Тип шкалы аналогового входа AI - линеаризованная
[09] Количество участков линеаризации входа AI

Уровень 8. Абсциссы опорных точек линеаризации входа AI

[13] Абсцисса начального значения (в % от входного сигнала)
[14] Абсцисса 01-го участка
[15] Абсцисса 02-го участка
……
[27] Абсцисса 14-го участка
[28] Абсцисса 15-го участка

Уровень 9. Ординаты опорных точек линеаризации входа AI

[29] Ордината начального значения (сигнал в технических единицах от -9999 до 9999)
[30] Ордината 01-го участка
[31] Ордината 02-го участка
……
[43] Ордината 14-го участка
[44] Ордината 15-го участка

5.3.2 Определение опорных точек линеаризации

5.3.2.1 Определение количества опорных точек линеаризации.

Определить и задать необходимое количество опорных точек линеаризации в параметре [09]. Пределы изменения параметра [09] от 0000 до 0015.

Выбор необходимого количества опорных точек линеаризации производится из соображения обеспечения необходимой точности измерения.

5.3.2.2 Определение значений опорных точек линеаризации.

Для каждого значения индицируемого входного сигнала Yi (в технических единицах от минус 9999 до 9999 с учетом десятичного разделителя) вычислить соответствующую физическую величину из соответствующих функциональных (градуировочных) таблиц, или графически из соответствующей кривой (при необходимости интерполировать) и задать значение для соответствующей опорной величины входного физического сигнала Xi (в %, от 00,00% до 99,99%).

Соответствующие значения Xi (в %, от 00,00% до 99,99%) вводятся в следующих параметрах:

Абсциссы опорных точек линеаризации входа AI

[13] Абсцисса начального значения (в % от входного сигнала)
[14] Абсцисса 01-го участка
[15] Абсцисса 02-го участка
……
[27] Абсцисса 14-го участка
[28] Абсцисса 15-го участка

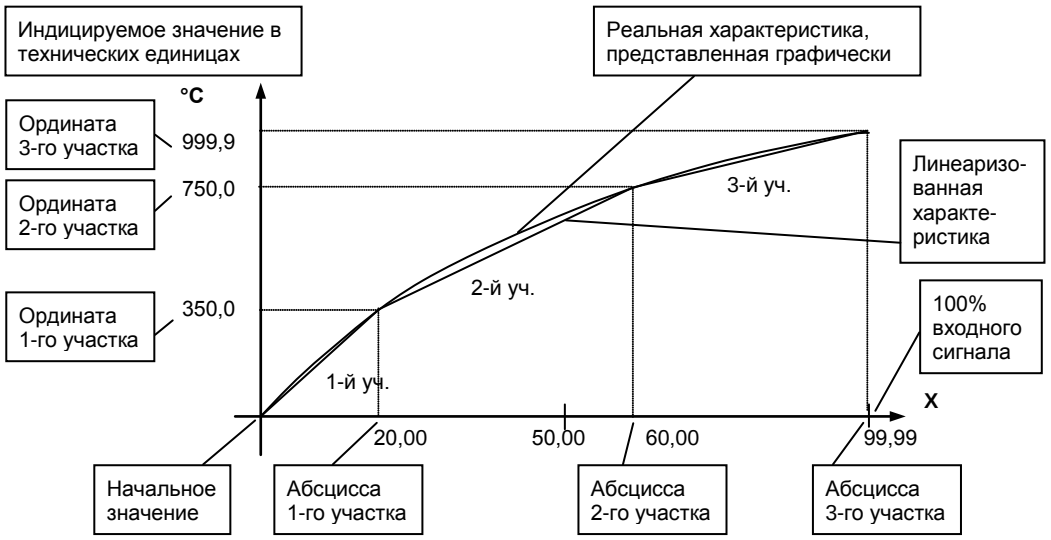
Соответствующие значения Yi (в технических единицах от минус 9999 до 9999 с учетом децимального разделителя) вводятся в параметрах:

Ординаты опорных точек линеаризации входа AI

[29] Ордината начального значения (сигнал в технических единицах от минус 9999 до 9999)
[30] Ордината 01-го участка
[31] Ордината 02-го участка
……
[43] Ордината 14-го участка
[44] Ордината 15-го участка

5.3.3 Пример линеаризации сигналов

Пример 1. Линеаризация сигнала, подаваемого на вход AI, представленная графически (кривой)



Конфигурируемые параметры для примера 1:

[06] = 000,0	[13] = 00,00	[29] = 0000 (индицируется «000,0»)
[08] = 0002	[14] = 20,00	[30] = 3500 (индицируется «350,0»)
[09] = 0003	[15] = 60,00	[31] = 7500 (индицируется «750,0»)
	[16] = 99,99	[32] = 9999 (индицируется «999,9»)

6. Техническое обслуживание

6.1 Общие указания

6.1.1 Техническое обслуживание - комплекс работ, которые проводятся периодически в плановом порядке на работоспособном блоке с целью предотвращения отказам, продления его срока службы за счет выявления и устранения предотказного состояния для поддержания нормальных условий эксплуатации.

6.1.2 Техническое обслуживание заключается в проведении работ по контролю технического состояния и последующему устранению недостатков, выявленных в процессе контроля; профилактическому обслуживанию, выполняемому с установленной периодичностью, длительностью и в определенном порядке; устранению отказов, выполнение которых возможно силами персонала, выполняющего техническое обслуживание.

6.2 Меры безопасности

6.2.1 Пренебрежение мерами предосторожности и правилами эксплуатации может стать причиной травмирования персонала или повреждения оборудования!

6.2.2 Для обеспечения безопасного использования оборудования неукоснительно выполняйте указания данной главы!

6.2.3 К эксплуатации изделия допускаются лица, имеющие разрешение для работы на электроустановках напряжением до 1000 В и изучившие руководство по эксплуатации в полном объеме.

6.2.4 Эксплуатация прибора разрешается при наличии инструкции по технике безопасности, утвержденной предприятием-потребителем в установленном порядке и учитывающей специфику применения прибора на конкретном объекте. При эксплуатации необходимо соблюдать требования действующих правил ПТЭ и ПТБ для электроустановок напряжением до 1000В.

6.2.5 Все монтажные и профилактические работы должны проводиться при отключенном электропитании.

6.2.6 Запрещается подключать и отключать соединители при включенном электропитании.

6.2.7 Тщательно производите подключение с соблюдением полярности выводов. Неправильное подключение или подключение разъемов при включенном питании может привести к повреждению электронных компонентов прибора.

6.2.8 Не подключайте неиспользуемые выводы.

6.2.9 При разборке прибора для устранения неисправностей прибор должен быть отключен от сети электропитания.

6.2.10 При извлечении прибора из корпуса не прикасайтесь к его электрическим компонентам и не подвергайте внутренние узлы и части ударам.

6.2.11 Располагайте прибор как можно далее от устройств, генерирующих высокочастотные излучение (например, ВЧ-печи, ВЧ-сварочные аппараты, машины, или приборы, использующие импульсные напряжения) во избежание сбоев в работе.

6.3 Порядок технического обслуживания

6.3.1 В зависимости от регулярности проведения техническое обслуживание должно быть:
а) периодическим, которое выполняется через календарные промежутки времени;

б) адаптивным, которое выполняется по необходимости, то есть, в зависимости от фактического состояния прибора и наличия свободного обслуживающего персонала.

6.3.2 Устанавливаются такие виды технического обслуживания:
а) техническое обслуживание при хранении, которое заключается в переконсервации прибора при достижении предельного срока консервации во время хранения в соответствии с требованиями эксплуатационной документации;

б) техническое обслуживание при транспортировке, которое заключается в подготовке прибора к транспортированию, демонтаже из технологического оборудования и упаковке перед транспортированием;

в) техническое обслуживание при эксплуатации, которое заключается в подготовке прибора перед вводом в эксплуатацию, в процессе ее эксплуатации и в периодической проверке работоспособности прибора.

6.3.3 Периодическое техническое обслуживание при эксплуатации прибора устанавливается потребителем с учетом интенсивности и условий эксплуатации, но не реже чем один раз в год. Для блока БРУ-107(БРУ-17) целесообразна ежеквартальная периодичность технического обслуживания при эксплуатации.

6.3.4 Периодическое обслуживание должно проводиться в следующем порядке:
а) провести работы, которые выполняются при техническом осмотре;

б) проверить сопротивление изоляции;

в) проверить работоспособность преобразователя.

6.3.5 Технический осмотр прибора выполняется обслуживающим персоналом в следующем порядке:
а) перед началом смены следует провести внешний осмотр прибора. Особое внимание следует обратить на чистоту поверхности, маркировку и отсутствие механических повреждений.

б) проверить надежность крепления прибора;

в) проверить техническое состояние проводов (кабелей) на целостность и защищенность от механических повреждений.

7. Хранение и транспортирование

7.1 Условия хранения изделия

7.1.1 Срок хранения в потребительской таре - не меньше 1 года.

7.1.2 Изделие должно храниться в сухом и вентилируемом помещении при температуре окружающего воздуха от минус 40°С до плюс 70°С и относительной влажности от 30 до 80% (без конденсации влаги). Данные требования являются рекомендуемыми.

7.1.3 Воздух в помещении не должен содержать пыли и примеси агрессивных паров и газов, вызывающих коррозию (в частности: газов, содержащих сернистые соединения или аммиак).

7.1.4 В процессе хранении или эксплуатации не кладите тяжелые предметы на прибор и не подвергайте его никакому механическому воздействию, так как устройство может деформироваться и повредиться.

7.2 Требования к транспортированию изделия и условия, при которых оно должно осуществляться

7.2.1 Транспортирование прибора в упаковке предприятия-изготовителя осуществляется всеми видами транспорта в крытых транспортных средствах. Транспортирование самолетами должна выполняться только в отапливаемых герметизированных отсеках.

7.2.2 Прибор должен транспортироваться в климатических условиях, которые соответствуют условиям хранения 5 согласно ГОСТ 15150, но при давлении не ниже 35,6 кПа и температуре не ниже минус 40 °С или в условиях 3 при морских перевозках.

7.2.3 Во время грузо-разгрузочных работ и транспортировании запакованный прибор не должен подвергаться резким ударам и влиянию атмосферных осадков. Способ размещения на транспортном средстве должен исключать перемещение прибора.

7.2.4 Перед распаковыванием после транспортирования при отрицательной температуре прибор необходимо выдержать в течение 3 часов в условиях хранения 1 согласно ГОСТ 15150.

8. Гарантии изготовителя

8.1 Производитель гарантирует соответствие прибора техническим условиям ТУ У 33.2-13647695-008:2006. При не соблюдении потребителем требований условий транспортирования, хранения, монтажа, наладки и эксплуатации, указанных в настоящем руководстве, потребитель лишается права на гарантию.

8.2 Гарантийный срок эксплуатации - 5 лет со дня отгрузки изделия. Гарантийный срок эксплуатации изделий, которые поставляются на экспорт - 18 месяцев со дня проследования их через государственную границу Украины.

8.3 По договоренности с потребителем предприятие-изготовитель осуществляет послегарантийное техническое обслуживание, техническую поддержку и технические консультации по всем видам своей продукции.

Приложение А. Габаритные и присоединительные размеры БРУ-107

Размеры индикаторов (дисплея):
ПАРАМЕТР

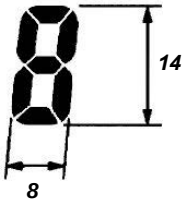
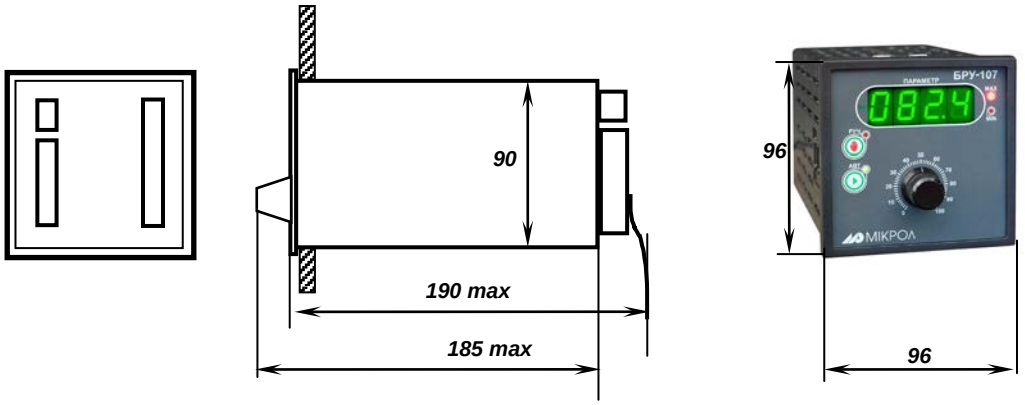


Рисунок А.1 – Внешний вид блока ручного управления БРУ-107

Вид сзади ***Вид сбоку*** ***Вид спереди***



Рекомендуемая толщина щита от 1 до 5 мм.

Рисунок А.2 - Габаритные размеры

Разметка отверстий на щите

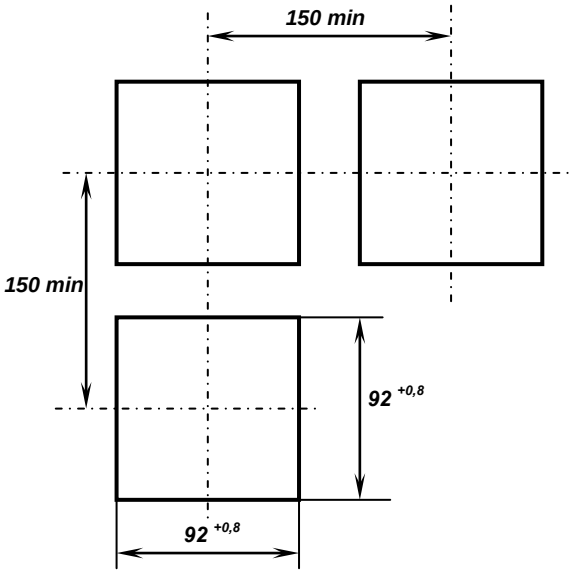


Рисунок А.3 - Разметка отверстий на щите

Приложение А1. Габаритные и присоединительные размеры БРУ-17

Размеры индикатора:

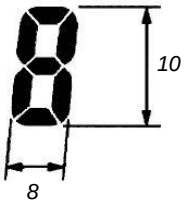
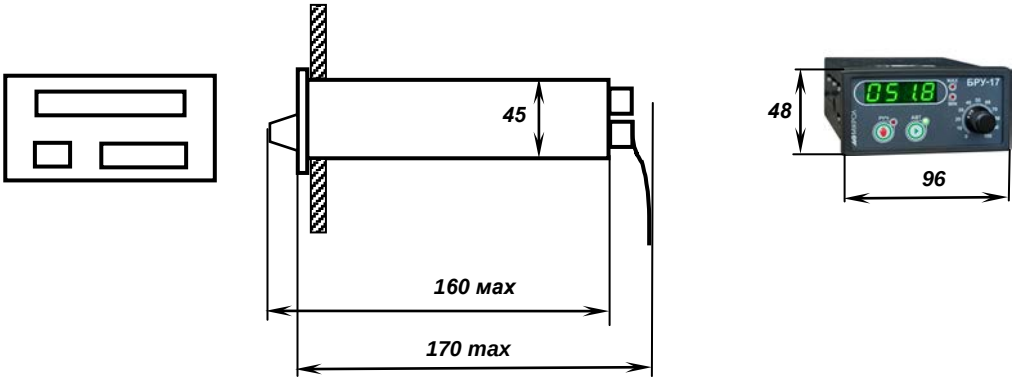


Рисунок А.4 – Внешний вид блока ручного управления БРУ-17

Вид сзади ***Вид сбоку*** ***Вид спереди***



Рекомендуемая толщина щита от 1 до 5 мм.

Рисунок А.5 - Габаритные размеры

Разметка отверстий на щите

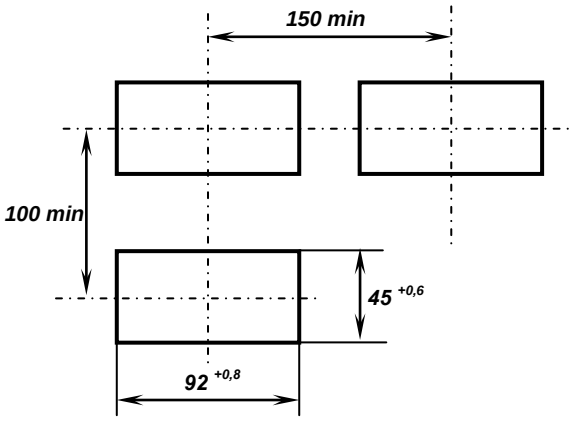


Рисунок А.6 - Разметка отверстий на щите

Приложение Б. Подключение прибора. Схемы внешних соединений

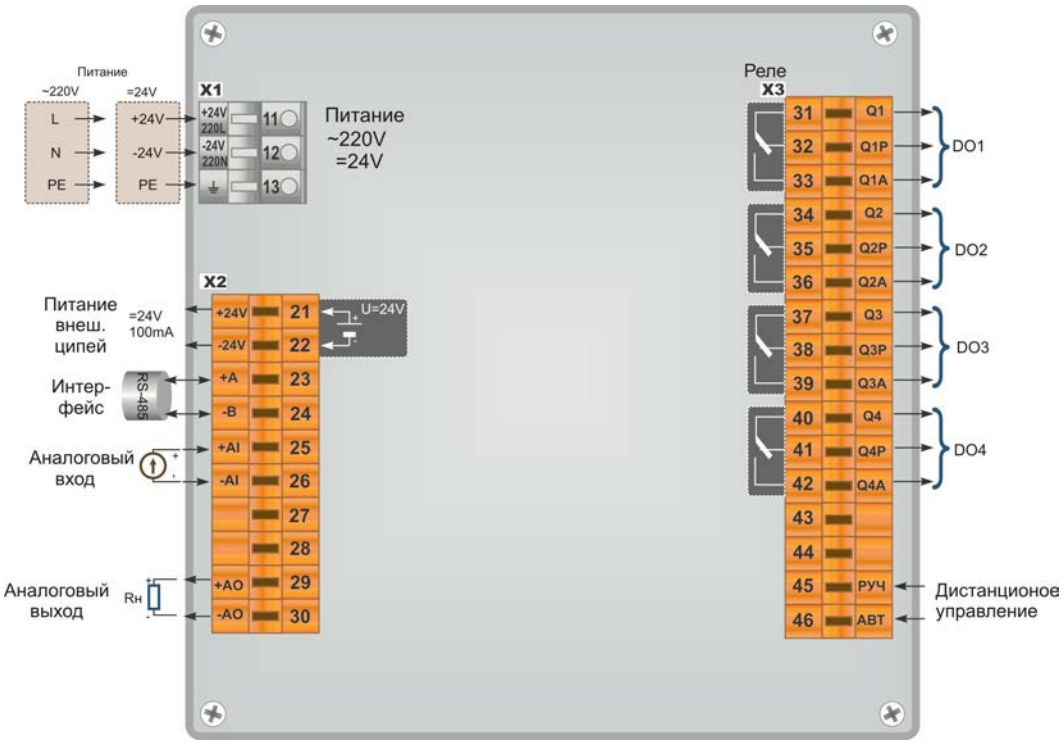


Рисунок Б.1 - Подключение к блоку ручного управления БРУ-107

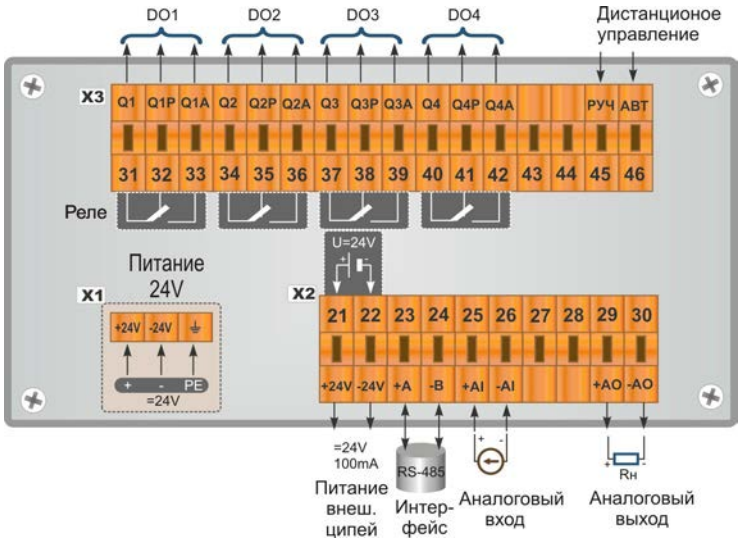


Рисунок Б.2 - Подключение к блоку ручного управления БРУ-17

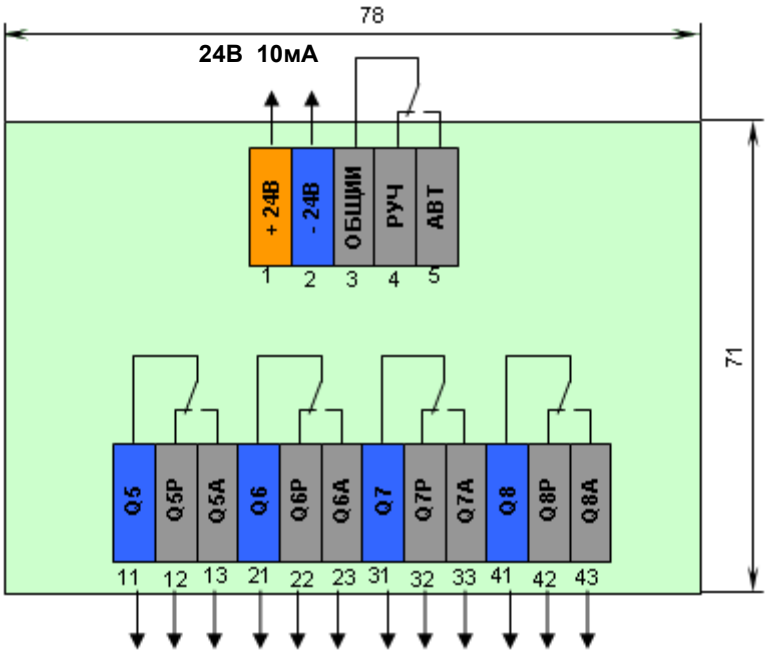


Рисунок Б.3 - Схема расположения сигналов и габаритные размеры блока коммутации сигналов БКС-4

Примечания.

1. Блок коммутации сигналов БКС-4 предназначен для монтажа на рельс DIN35x7,5.
2. Неиспользуемые клеммы блока коммутации сигналов БКС-4 не подключать.

Б.1 Схема внешних соединений блока ручного управления БРУ

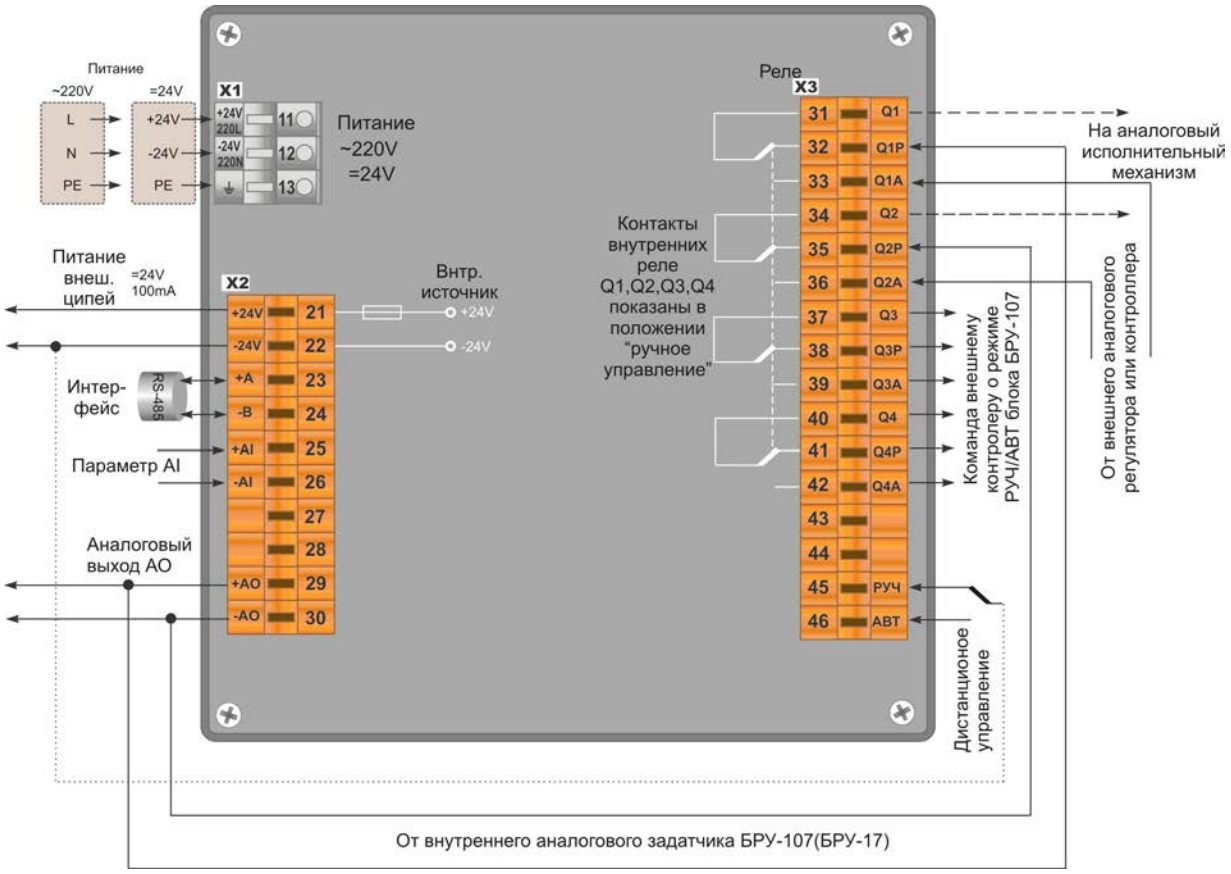


Рисунок Б.4 - Схема внешних соединений блока ручного управления

1. Блок ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) содержит реле с блокировкой, которые выполняют функцию переключения режима управления. Переключение режима происходит при прохождении импульса постоянного тока через соответствующее реле. Повторение импульса тока по тому же реле, а также выключение питания состояние контактов реле не изменяют. Для перемены состояния контактов необходимо пропустить импульс тока по другому реле.

2. Клавиши АВТ и РУЧ позволяют переключать режим управления – автомат или ручной соответственно.

3. Переключение прибора может производиться также дистанционно – замыканием контактов 22 и 45 (ручной) или 22 и 46 (автомат).

Б.2 Схема подключения блока коммутации сигналов БКС-4 к БРУ-107(БРУ-17)

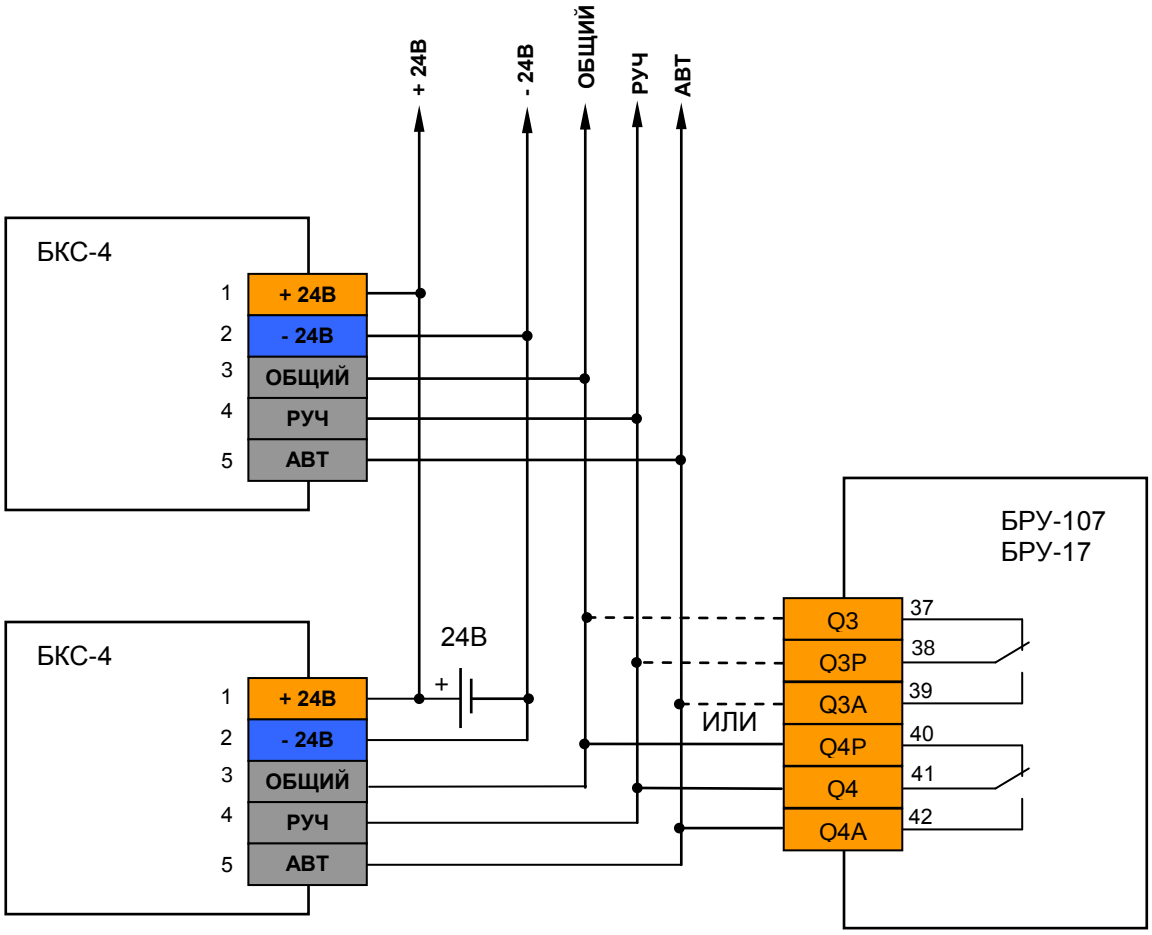


Рисунок Б.5 - Схема подключения блока коммутации сигналов БКС-4 к БРУ-107(БРУ-17)

Примечания.
1. Один блок коммутации сигналов БКС-4 потребляет 10мА MAX.
2. Для подключения БКС-4 можно использовать Q3 или Q4 группу контактов.

Б.3 Схема подключения интерфейса RS-485

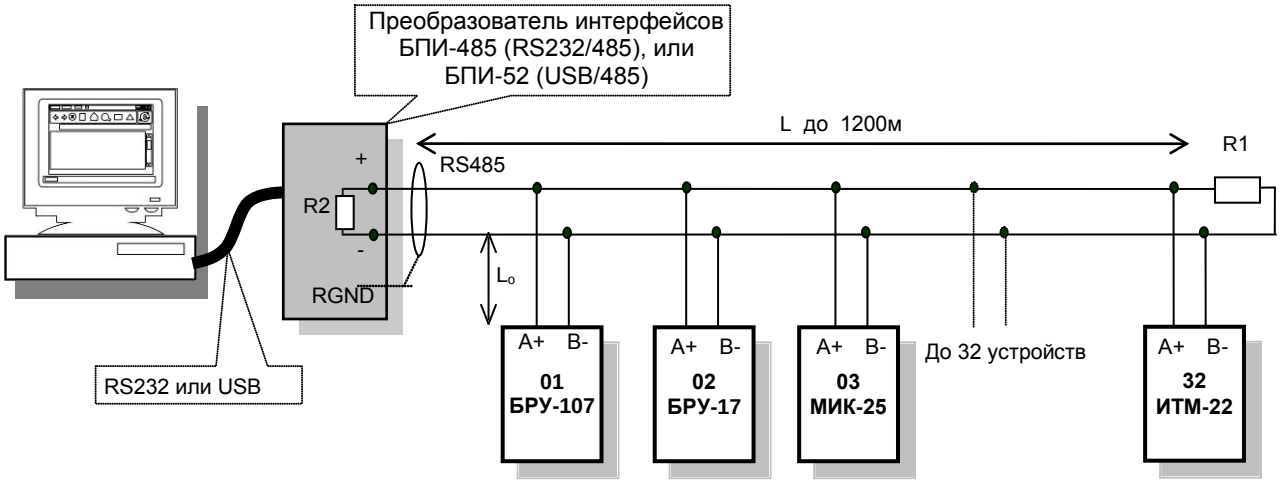


Рисунок Б.6 - Организация интерфейсной связи между компьютером и блоками или контролерами

1. К компьютеру может быть подключено до 32 блоков или контролеров, включая преобразователь интерфейсов БПИ-485 (БПИ-52).
2. Общая длина кабельной линии связи не должна превышать 1200м.
3. В качестве кабельной линии связи предпочтительно использовать экранированную витую пару.
4. Длина ответвлений L_o должна быть как можно меньшей.
5. К интерфейсным входам блоков, расположеным в крайних точках соединительной линии необходимо подключить два терминальным резистора сопротивлением 120 Ом (R1 и R2). Подключение резисторов к блокам или контролерам №№ 01 – 30 не требуется. Подключение терминальных резисторов в блоке преобразования интерфейсов БПИ-485 (БПИ-52) смотрите в РЭ на БПИ-485 (БПИ-52). Подключение терминальних резисторов в блоке ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) смотрите приложение Б3 (рисунок Б.7).

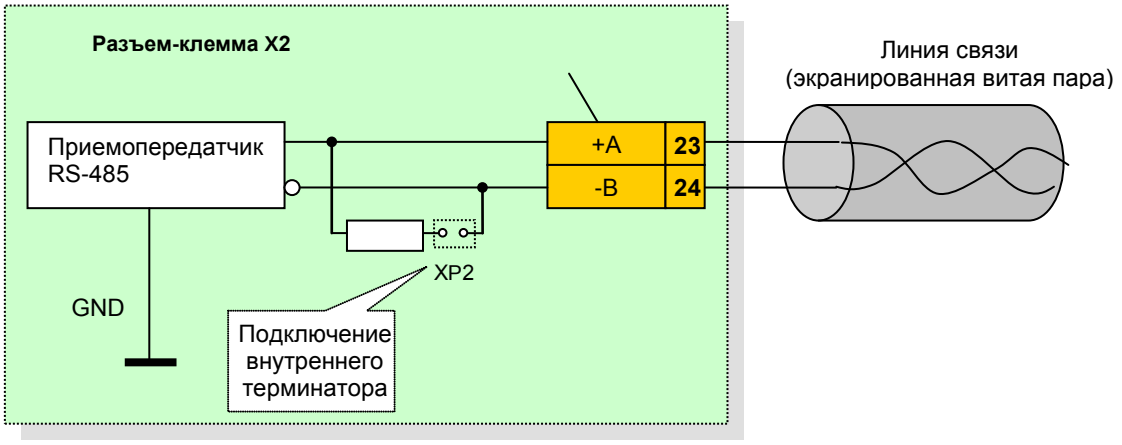


Рисунок Б.7 - Рекомендуемая схема подключения интерфейса RS-485

Примечания по использованию интерфейса RS-485.

1. Все ответвители приемо-передатчиков, присоединенные к одной общей передающей линии, должны согласовываться только в двух *крайних* точках. Длина ответвлений должна быть как можно меньшей.

2. Необходимость экранирования кабелей, по которым передается информация, зависит от длины кабельных связей и от уровня помех в зоне прокладки кабеля.

3. Применение экранированной витой пары в промышленных условиях является предпочтительным, поскольку это обеспечивает получение высокого соотношения сигнал/шум и защиту от синфазной помехи.

Приложение В. Коммуникационные функции

В.1 Общие сведения

Блок ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) может обеспечить выполнение коммуникационной функции по интерфейсу RS-485, позволяющей контролировать и модифицировать его параметры при помощи внешнего устройства (компьютера, микропроцессорной системы управления).

Интерфейс предназначен для конфигурирования прибора, для использования в качестве удаленного контроллера при работе в современных сетях управления и сбора информации (приема-передачи команд и данных), SCADA системах и т.п..

Протоколом связи по интерфейсу RS-485 является протокол Modbus режим RTU (Remote Terminal Unit).

Для работы необходимо настроить коммуникационные характеристики блока БРУ-107 (БРУ-17) таким образом, чтобы они совпадали с настройками обмена данными главного компьютера. Характеристики сетевого обмена настраиваются с помощью параметров 45, 46 и 47 конфигурации.

Программнодоступные регистры блока ручного управления БРУ-107 (БРУ-17) приведены в таблице В.1 раздела В.1.

Доступ к регистрам оперативного управления No 0-3 разрешен постоянно.

Доступ к регистрам программирования и конфигурации No 4-52 разрешается в случае установки в «1» регистра разрешения программирования No 3, которое возможно осуществить как с передней панели блока БРУ-107 (БРУ-17), так и с персональной ЭВМ.

Количество запрашиваемых регистров не должно превышать 16. Если в кадре запроса заказано более 16 регистров, БРУ-107 (БРУ-17) в ответе ограничивает их количество до первых 16-ти регистров.

При программировании с ЭВМ необходимо контролировать диапазоны изменения значений параметров, указанные в таблице В.1.

Для обеспечения минимального времени реакции на запрос от ЭВМ в контроллере существует параметр 52 «Тайм-аут кадра запроса в системных тактах контроллера 1 такт = 250 мкс». Минимально возможные тайм-ауты для различных скоростей следующие:

Скорость, бит/с	**Время передачи кадра запроса, мсек**	**Тайм-аут, в системных тактах 1 такт = 250 мкс ($T_{ime\ out}$ [с.т.])**
2400	36,25	145
4800	18,13	73
9600	9,06	37
14400	6,04	25
19200	4,53	19
28800	3,02	13
38400	2,27	10
57600	1,51	7
76800	1,13	5
115200	0,76	4
230400	0,38	3
460800	0,2	2
921600	0,1	1

Время передачи кадра запроса - пакета из 8-ми байт определяется соотношением (где: один передаваемый байт = 1 старт бит+ 8 бит + 1стоп бит = 10 бит):

$$T_{передачи} = 1000 * \frac{(10\ бит * 8\ байт + 7\ бит)}{V\ бит/сек},\ мсек$$

Если наблюдаются частые сбои при передаче данных от контроллера, то необходимо увеличить значение его тайм-аута, но при этом учесть, что необходимо увеличить время повторного запроса от ЭВМ, т.к. всегда время повторного запроса должно быть больше тайм-аута контроллера.

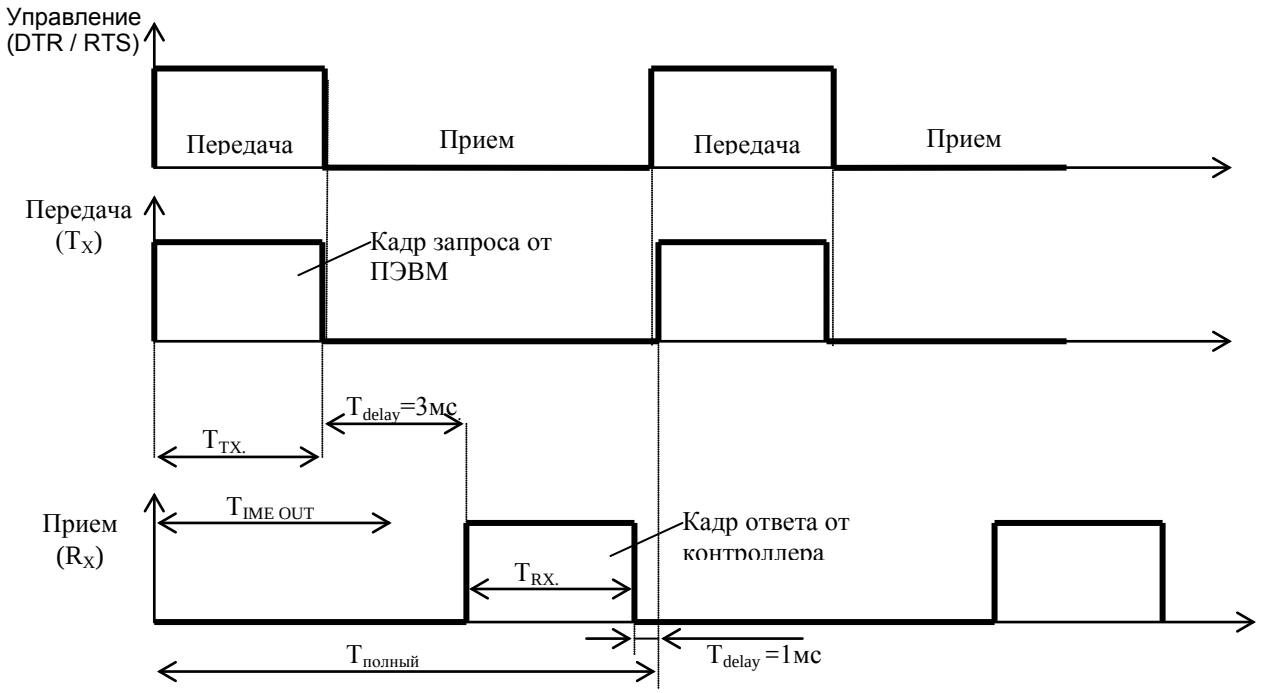


Рисунок в.1 - Временные диаграммы управления передачей и приемом блока интерфейсов БПИ-485 (БПИ-52)

Time out - время ожидания конца кадра запроса. Время передачи кадра запроса должно быть меньше чем время ожидания конца кадра запроса иначе контроллер не примет полностью кадр запроса.

T_{delay} – внутреннее время через которое БРУ-107 (БРУ-17) ответит. Это время составляет 3мс.

Пример расчета полного времени запроса – ответа для скорости 115200 бит/с.

Время передачи кадра запроса и кадра ответа при скорости 115 кбит/с составит 0,76 мсек.
$T_{передачи}$ = 0,76мс (T_{out} = 4 системных такта = 1 мс)
Полное время кадра запроса – ответа:
$T_{полный} = T_{TX} + T_{delay} + T_{RX} + T_{delay.} = 0,76 + 3 + 0,76 + 1 = 6$ мс.

Итак, за 1 секунду можно опросить регистров:
N = 1000мс / 6мс +10 = 176.

Рекомендации по программированию обмена данными с блоками БРУ-107 (БРУ-17).
(особенности использования функций WinAPI)

При операциях ввода / вывода (с программным управлением DTR/RTS), необходимо удерживать сигнал DTR/RTS до окончания передачи кадра запроса. Для определения момента передачи последнего символа из буфера передачи COM порта рекомендуется использовать данную функцию: WaitForClearBuffer.

```
void WaitForClearBuf(void)
{
  byte Stat;

  __asm
  {
     a1:mov dx,0x3FD
        in al,dx
        test al,0x20
        jz a1
   a2:in al,dx
        test al,0x40
        jz a2
  }
}
```

Кадр ответа от блока передается с задержкой 3 мс от момента принятия кадра запроса. Для ожидания кадра ответа не рекомендуется использовать WinApi: Sleep( ), а использовать OVERLAPPED структуру и определять получение ответа от блока следующим кодом:

```
while(dwCommEvent!=EV_RXCHAR)
        {
               int tik=::GetTickCount();
               ::WaitCommEvent(DriverHandle,&dwCommEvent,&Rd2);
               TimeOut=TimeOut+(::GetTickCount()-tik);
               if (TimeOut>100) break;
        }
```

TimeOut – таймаут на получение ответа.

После передачи кадра ответа блоку необходима пауза =1мс для переключения в режим приема. Для ожидания также не рекомендуется использовать функцию WinApi Sleep( ).

В.2 Таблица программнодоступных регистров блока ручного управления БРУ-107, БРУ-17

Таблица В.1 - Программнодоступные регистры блока ручного управления БРУ-107, БРУ-17

Функциональный код операции	**№ Регистра**	**Формат данных**	**Пункт меню**	**Наименование параметра [Параметр режима конфигурации]**	**Диапазон изменения (десятичные значения)**
03	0	INT	48	Регистр идентификации изделия: Мл.байт - код (модель) изделия 63/65 DEC(для БРУ-105, БРУ-15 соответственно), Ст.байт - версия прогр. обеспечения 15 DEC	63.15 DEC (по-байтно) для БРУ-107 65.15 DEC (по-байтно) для БРУ-17
03	1	INT		Значение аналогового входа AI1, параметр	-9999 – 9999
03	2	BYTE		Режим работы	0 – руч. 1 авт.
03 / 06	*3*	BYTE	*12*	*Разрешение программирования* или изменение значений регистров [4-52]	*0 – запрещено, 1 – разрешено*
03 / 06	4	INT	04	Нижний предел размаха шкалы входа AI1	-9999 – 9999
03 / 06	5	INT	05	Верхний предел размаха шкалы входа AI	-9999 – 9999
03 / 06	6	INT	06	Положение десятичного разделителя	0 – «0,000», 1 – «00,00», 2 – «000,0», 3 – «0000»
03 / 06	7	INT	01	Сигнализация отклонения MIN	-9999 – 9999
03 / 06	8	INT	02	Сигнализация отклонения MAX	-9999 – 9999
03 / 06	9	INT	03	Гистерезис сигнализации	0 – 0900
-	10			Не используется (резервный регистр)	-
03 / 06	11	INT	07	Постоянная времени цифрового фильтра аналогового входа AI1	0 – 600
03 / 06	12	INT	08	Тип шкалы аналогового входа AI1	0 – линейная 1 – квадратичная 2 – линеаризованная
-	13, 14			Не используются (резервные регистры)	-
03 / 06	15	INT	10	Калибровка начального значения входа AI1	-9999 – 9999
03 / 06	16	INT	11	Калибровка конечного значения входа AI1	-9999 – 9999
03 / 06	17	INT	09	Количество участков линеаризации входа AI1	0 – 15
03 / 06	18-33	INT	13-28	Абсциссы опорных точек линеаризации входа AI1	0 – 99,99
03 / 06	34-49	INT	29-44	Ординаты опорных точек линеаризации входа AI1	-9999 – 9999
03 / 06	50	INT	47	Тайм-аут кадра запроса в системных тактах	1 – 200
03 / 06	51	INT	45	Сетевой адрес (номер прибора в сети)	0 – 255
03 / 06	52	INT	46	Скорость обмена	0 – 12

Приложение Г. Сводная таблица параметров блока ручного управления БРУ-107 (БРУ-17)

Пункт меню	Параметр	Единицы измерения	Диапазон изменения параметра	Значен. по-умолчанию	Шаг изменения	Стр.	Примечание
01	Сигнализация отклонения "минимум" входа AI	техн. ед.	От -9999 до 9999	040,0	Младший разряд		С учетом дециm. разделителя
02	Сигнализация отклонения "максимум" входа AI	техн. ед.	От –9999 до 9999	060,0	Младший разряд		С учетом дециm. разделителя
03	Гистерезис сигнализации	техн. ед.	0000 – 0900	005,0	0001		С учетом дециm. разделителя
04	Нижний предел размаха шкалы	техн. ед.	-9999 – 9999	000,0	Младший разряд		С учетом дециm. разделителя
05	Верхний предел размаха шкалы	техн. ед.	-9999 – 9999	100,0	Младший разряд		С учетом дециm. разделителя
06	Положение десятичного разделителя		0000, 000,0 00,00 0,000	000,0			
07	Постоянная времени входного цифрового фильтра входа AI	сек.	000,0 – 060,0	000,5	000,1		0000 – откл.
08	Тип шкалы аналогового входа AI		0000 – линейная 0001 – квадратичная 0002 – линеаризованная	0000			
09	Количество участков линеаризации входа AI	ед.	0000 – 0015	0015	0001		Связанные параметры п.п.13-28 и 29-44
10	Калибровка начального значения аналогового входа AI	техн. ед.	От –9999 до 9999				
11	Калибровка конечного значения аналогового входа AI	техн. ед.	От –9999 до 9999				
12	Запись параметров в энергонезависимую память		0000 – запрещено ПР – разрешено				
Абсциссы опорных точек линеаризации входа AI							
13	Абсцисса начального значения (в % от входного сигнала)	%	00,00 – 99,99		00,01		Связанные параметры п.п.09 и 29-44
14	Абсцисса 01-го участка	%	00,00 – 99,99		00,01		
15	Абсцисса 02-го участка	%	00,00 – 99,99		00,01		
	… … … … …						
27	Абсцисса 14-го участка	%	00,00 – 99,99		00,01		
28	Абсцисса 15-го участка	%	00,00 – 99,99		00,01		
Ординаты опорных точек линеаризации входа AI							
29	Ордината начального значения (сигнал в технических единицах)	техн. ед.	От -9999 до 9999	0000	Младший разряд		Связанные параметры п.п.09 и 13-28
30	Ордината 01-го участка	техн. ед.	От -9999 до 9999	0000	Младший разряд		
31	Ордината 02-го участка	техн. ед.	От -9999 до 9999	0000	Младший разряд		
	… … … … …						
43	Ордината 14-го участка	техн. ед.	От -9999 до 9999	0000	Младший разряд		
44	Ордината 15-го участка	техн. ед.	От -9999 до 9999	0000	Младший разряд		

Приложение Г. (Окончание)

Сводная таблица параметров блока ручного управления БРУ-107(БРУ-17)

Пункт меню	Параметр	Единицы измерения	Диапазон изменения параметра	Значен. по-умолчанию	Шаг изменения	Стр.	Примечание
Параметры сетевого обмена							
45	Сетевой адрес (номер прибора в сети)		0000 – 0255	0001	0001		
46	Скорость обмена	бит/с	0000 – 2400 0001 – 4800 0002 – 9600 0003 – 14400 0004 – 19200 0005 – 28800 0006 – 38400 0007 – 57600 0008 – 76800 0009 – 115200 0010 – 230400 0011 – 460800 0012 – 921600	0009	0001		
47	Тайм-аут кадра запроса в системных тактах 1 такт = 250 мкс		0001 – 0200	0006	0001		См. приложение В
48	Код и модель изделия. Версия программного обеспечения			63.XX 65.XX			Служебная информация Код 63/65 Версия XX
49	Смещение аналогового входа	техн. ед.	От -9999 до 9999	0000	0001		

Лист регистрации изменений

Изм.	Номера листов (страниц)			Всего листов в документе	№ документа	Входящий № сопровождающего документа и дата	Подп.	Дата
	Измененных	Замененных	Новых					
1.00				38			С.В.М	20.01.12
1.01				38		Приведены в соответствие рисунки Б.1, Б.2, Б.4	Лукащук Р.О	21.08.2012
1.02				38		Изменен тип сетевого разъема	С.В.М	26.09.2012